**같은 챕터 안에 들어있는 표들은 하나의 워드 파일 안에 정리**

**Part 3\_Chapter 4.1**

표 . 제어 시스템의 지글러-니콜스 조율 값

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 제어기 | KC | KI | KD |
| P | 0.5Ku | - | - |
| PI | 0.45Ku | Tu/1.2 | - |
| PID | 0.8Ku |  | Tu/8 |

표 2. 제어 시스템의 1차 시간지연 모델 조율 값

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 제어기 | KC | KI | KD |
| P | (τ/KPd) | - | - |
| PI | 0.9(τ/KPd) | 3.33d | - |
| PID | 1.2(τ/KPd) | 2.0d | 0.5d |